

Problema de Dirichlet para el modelo de Thirring en semirrecta

Ivan Naumkin

Diciembre 4, 2015

Consideremos el problema de valor inicial-frontera (IBV) para la ecuación no lineal de Dirac con valores de frontera no homogéneos de Dirichlet

$$\begin{cases} i(\partial_t + \alpha\partial_x)\psi + \beta\psi = \langle\beta\psi, \psi\rangle\beta\psi, & x > 0, t > 0, \\ \psi(x, 0) = \psi_0(x), & x > 0, \\ \psi(0, t) = h(t), & t > 0, \end{cases} \quad (1)$$

donde $\psi = \psi(x, t) = \begin{pmatrix} \psi_1(x, t) \\ \psi_2(x, t) \end{pmatrix} \in \mathbb{C}^2$, α, β son matrices

hermitianas de (2×2) que satisfacen $\beta^2 = \alpha^2 = I$, y las relaciones de anticonmutación

$$\alpha\beta + \beta\alpha = 0,$$

y $\langle \cdot, \cdot \rangle$ denota el producto escalar en \mathbb{C}^2 . Note que una representación particular de las matrices α y β viene dada por

$$\alpha = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad \beta = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

Teorema

Sea $\psi_0 \in \mathcal{H}^{2,1}(\mathbb{R}^+; \mathbb{C}^2)$, $h(t) \in \mathcal{H}^{1,2}(\mathbb{R}^+; \mathbb{C}^2)$ y la norma $\|\psi_0\|_{\mathcal{H}^{2,1}(\mathbb{R}^+; \mathbb{C}^2)} + \|h\|_{\mathcal{H}^{1,2}(\mathbb{R}^+; \mathbb{C}^2)} = \varepsilon$. Además, supongamos que la condición de compatibilidad $\psi_0(0) = h(0)$ es satisfecha. Entonces, existe $\varepsilon_0 > 0$ tal que para todos $0 < \varepsilon < \varepsilon_0$ el problema IBV (1) tiene una única solución global

$$\psi(t) \in C^1([0, \infty); \mathcal{H}^{2,1}(\mathbb{R}^+; \mathbb{C}^2)).$$

Además, la estimación

$$\|\psi(t)\|_{L^\infty(\mathbb{R}^+; \mathbb{C}^2)} \leq C(1+t)^{-\frac{1}{2}}$$

es cierta.

Consideremos el problema IBV para la ecuación lineal de Dirac

$$\left\{ \begin{array}{l} i(\partial_t + \alpha\partial_x)\psi + \beta\psi = g(x, t), \quad x > 0, t > 0, \\ \psi(x, 0) = \psi_0(x), \quad x > 0, \\ \psi(0, t) = h(t), \quad t > 0. \end{array} \right. \quad (I)$$

Trasladamos el problema anterior a

$$\begin{cases} (I_4 \partial_t + i\gamma \langle \partial_x \rangle) u = f(x, t), & t > 0, x > 0, \\ u(x, 0) = u_0, & x > 0, \\ u(0, t) = \frac{1}{2} \mathbf{B} h(t), & t > 0, \end{cases} \quad (\text{II})$$

donde $\langle \partial_x \rangle \phi := \mathcal{F}_s \langle p \rangle \mathcal{F}_s (\phi - e^{-x} \phi(0))$, ($\langle p \rangle := \sqrt{1 + p^2}$),
 $\langle \partial_x \rangle^{-1} := \mathcal{F}_s \frac{1}{\langle p \rangle} \mathcal{F}_s$,

$$f(x, t) := \frac{i}{2} \langle \partial_x \rangle^{-1} \mathbf{C} (-i\partial_t + i\alpha\partial_x + \beta) g(x, t),$$

$$u_0 := \frac{1}{2} \left(\mathbf{B}\psi_0 + i\mathbf{C} \left(\langle \partial_x \rangle^{-1} v \right) \right),$$

$$v(x) = -\alpha\psi_0'(x) + i\beta\psi_0(x) - i\langle \beta\psi_0, \psi_0 \rangle \beta\psi_0,$$

y las matrices γ , \mathbf{A} , \mathbf{B} y \mathbf{C} están definidas como

$$\gamma := \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix},$$

$$\mathbf{A} := \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

and

$$\mathbf{B} := \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{C} := \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

Proposición

Supongamos que $\psi_0, v, h \in (L^1(\mathbf{R}^+) \cap L^2(\mathbf{R}^+))^2$ y $g \in (\mathcal{H}^1(\mathbf{R}^+ \times \mathbf{R}^+))^2$. Entonces las soluciones $\psi(x, t)$ y $u(x, t)$ a los problemas (I) y (II) se relacionan por

$$\psi(x, t) = \mathbf{A}u(x, t).$$

Además,

$$u(x, t) = \mathcal{G}(t) \left\{ u_0 + \sqrt{\frac{2}{\pi}} \mathcal{F}_s \frac{p}{\langle p \rangle} \int_0^t e^{i\gamma \langle p \rangle \tau} \frac{i}{2} \mathbf{C}h(\tau) d\tau \right\} + \int_0^t \mathcal{G}(t - \tau) f(x, \tau) d\tau,$$

donde

$$\mathcal{G}(t)\phi := \mathcal{F}_s e^{-i\gamma \langle p \rangle t} \mathcal{F}_s \phi = \mathcal{F}_s (\cos \langle p \rangle t - i\gamma \sin \langle p \rangle t) \mathcal{F}_s \phi.$$

Consideremos entonces el siguiente problema no lineal

$$\begin{cases} (I_4 \partial_t + i\gamma \langle \partial_x \rangle) u = \mathcal{N}(u), & t > 0, x > 0, \\ u(x, 0) = u_0, & x > 0, \\ u(0, t) = \frac{1}{2} \mathbf{B}h(t), & t > 0, \end{cases} \quad (\text{III})$$

donde

$$\mathcal{N}(u) := \frac{i}{2} \langle \partial_x \rangle^{-1} \mathbf{C} (-i\partial_t + i\alpha\partial_x + \beta) \langle \beta \mathbf{A}u, \mathbf{A}u \rangle \beta \mathbf{A}u.$$

Usando la proposición anterior tenemos

$$u(x, t) = \mathcal{G}(t) \left\{ u_0 + \sqrt{\frac{2}{\pi}} \mathcal{F}_s \frac{p}{\langle p \rangle} \int_0^t e^{i\gamma\langle p \rangle \tau} \frac{i}{2} \mathbf{C} h(\tau) d\tau \right\} + \int_0^t \mathcal{G}(t - \tau) \mathcal{N}(u) d\tau,$$

con

$$\mathcal{N}(u) = \frac{i}{2} \langle \partial_x \rangle^{-1} \mathbf{C} (-i\partial_t + i\alpha\partial_x + \beta) \langle \beta \mathbf{A} u, \mathbf{A} u \rangle \beta \mathbf{A} u.$$

Para $T > 0$, definimos el siguiente espacio

$$\mathbf{X}_T := \left\{ \phi \in C([0, T]; L^2); \|\phi\|_{\mathbf{X}_T} < \infty \right\},$$

con

$$\|\phi\|_{\mathbf{X}_T} = \sup_{t \in [0, T]} \langle t \rangle^{-\sigma} \left(\|\mathcal{J}\phi(t)\|_{\mathcal{H}^2} + \|\phi(t)\|_{\mathcal{H}^2} \right. \\ \left. + \langle t \rangle^{-1} \|\phi(t)\|_{\mathcal{H}^{2,1}} + \langle t \rangle^{\frac{1}{2} + \sigma} \|\phi(t)\|_{\infty} \right), \quad \sigma > 0,$$

donde el operador \mathcal{J} se define como

$$\mathcal{J} := xI_{4 \times 4} + it\gamma\partial_x \frac{1}{\langle \partial_x \rangle}.$$

Para probar nuestro resultado usamos el teorema de existencia local para el problema (III) en el espacio \mathbf{X}_T :

Teorema

Sea $u_0 \in \mathcal{H}^{2,1}$, $h(t) \in \mathcal{H}^{1,2}$ y la norma $\|u_0\|_{\mathcal{H}^{2,1}} + \|h\|_{\mathcal{H}^{1,2}} = \varepsilon$. Supongamos que $u_0(0) = h(0)$. Entonces, existe $\varepsilon_0 > 0$ y $T > 1$ tales que para todo $0 < \varepsilon < \varepsilon_0$ el problema (III) tiene una única solución $u \in C([0, T]; \mathcal{H}^{2,1})$ que satisface la estimación $\|u\|_{\mathbf{X}_T} < \sqrt{\varepsilon}$.

Mostremos que el tiempo T se puede extender a infinito. Supongamos que eso no es cierto. Entonces, por continuidad, existe el tiempo mínimo $T > 0$ tal que la estimación $\|u\|_{\mathbf{x}_T} < \sqrt{\varepsilon}$ no se satisface, lo que implica que $\|u\|_{\mathbf{x}_T} = \sqrt{\varepsilon}$. Probaremos que para $\varepsilon > 0$ suficientemente pequeño $\|u\|_{\mathbf{x}_T} < \sqrt{\varepsilon}$, lo que nos llevará a una contradicción. Recordemos que

$$\begin{aligned} \|\phi\|_{\mathbf{x}_T} = \sup_{t \in [0, T]} & \langle t \rangle^{-\sigma} (\|\mathcal{J}\phi(t)\|_{\mathcal{H}^2} + \|\phi(t)\|_{\mathcal{H}^2} \\ & + \langle t \rangle^{-1} \|\phi(t)\|_{\mathcal{H}^{2,1}} + \langle t \rangle^{\frac{1}{2} + \sigma} \|\phi(t)\|_{\infty}). \end{aligned}$$

Para probar que $\|u\|_{\mathbf{x}_T} < \sqrt{\varepsilon}$, demostremos que

$$\|u(t)\|_{\infty} \leq C\varepsilon \langle t \rangle^{-\frac{1}{2}}, \quad \|u\|_{\mathcal{H}^2} \leq C\varepsilon \langle t \rangle^{\sigma},$$

$$\|\mathcal{J}u\|_{\mathcal{H}^2} \leq C\varepsilon \langle t \rangle^{\sigma} \quad \text{y} \quad \|u\|_{\mathcal{H}^{2,1}} \leq C\varepsilon \langle t \rangle^{1+\sigma}.$$

Mostremos que

$$\|u(t)\|_{\infty} \leq C\varepsilon \langle t \rangle^{-\frac{1}{2}}.$$

Por construcción

$$(I_4 \partial_t + i\gamma \langle \partial_x \rangle) \mathcal{G}(t) = 0.$$

Haciendo el cambio $u = \mathcal{G}(t)\phi$ e introduciendo esta expresión en la ecuación para u ,

$$(I_4 \partial_t + i\gamma \langle \partial_x \rangle) u = \mathcal{N}(u),$$

llegamos a

$$\langle p \rangle \partial_t \mathcal{F}_s \phi(p, t) = e^{i\gamma \langle p \rangle t} \mathcal{F}_s \mathcal{N}(\mathcal{G}\phi).$$

Proposición

La expansión asintótica

$$= -\frac{i}{\sqrt{t}} \theta\left(\frac{x}{t}\right) \langle ixt^{-1} \rangle^{-\frac{3}{2}} \gamma e^{-i\gamma(t\langle ixt^{-1} \rangle + \frac{\pi}{4})} (\mathcal{F}_s \phi) \left(\frac{xt^{-1}}{\langle ixt^{-1} \rangle} \right) + R,$$

es cierta, donde R satisface

$$\|R\|_{\infty} \leq Ct^{-\frac{1}{2}-\varepsilon} \|\mathcal{F}_s \phi\|_{\mathcal{H}^{1,2}}, \quad \varepsilon > 0.$$

y

$$\theta(x) := \begin{cases} 1, & 0 \leq x < 1, \\ 0, & x \geq 1. \end{cases}$$

Usando el resultado anterior tenemos

$$\|u\|_\infty = \|\mathcal{G}(t)\phi\|_\infty \leq C (1+t)^{-\frac{1}{2}} \|\mathcal{F}_s\phi\|_\infty.$$

Entonces necesitamos estimar $\|\mathcal{F}_s\phi\|_\infty$. Para ello, consideremos dos regiones $\langle p \rangle \leq t^{2\sigma}$ y $\langle p \rangle \geq t^{2\sigma}$ ($\sigma > 0$).

Supongamos que $\langle p \rangle \leq t^{2\sigma}$. Usando la asintótica de $\mathcal{G}(t)$ tenemos

$$\mathcal{F}_s \mathcal{N}(\mathcal{G}\phi) = \frac{i}{t} e^{-i\gamma t \langle p \rangle} \mathbf{E} \chi(p, t) + \frac{1}{t} \Lambda(t, p) + \mathbf{R},$$

donde denotamos $\chi(p, t) := \langle p \rangle \mathcal{F}_s \phi(p, t)$, la matriz $\mathbf{E}(p)$ tiene solo valores propios reales y 4 vectores propios linealmente independientes para todo p ,

$$\Lambda(t, p) := \left(-\frac{i}{2} e^{i\gamma t \langle p \rangle} \mathbf{F} - \frac{i}{2} e^{-3i\gamma t \langle \frac{p}{3} \rangle} \mathbf{I} + \frac{i}{2} e^{3i\gamma t \langle \frac{p}{3} \rangle} \mathbf{J} \right) \chi(p, t),$$

con matrices $\mathbf{F}, \mathbf{I}, \mathbf{J}$ de dimensiones 4×4 , que dependen de p y $\chi(p, t)$, y $\mathbf{R} = O\left(t^{-1-\delta} \|\mathcal{F}_s \phi\|_{\mathcal{H}^{1,2}}^3\right)$ en L^∞ , $\delta > 0$.

Multiplicando por $\langle p \rangle^{\frac{1}{2}}$ los dos lados de la ecuación

$$\langle p \rangle \partial_t \mathcal{F}_s \phi(p, t) = e^{i\gamma \langle p \rangle t} \mathcal{F}_s \mathcal{N}(\mathcal{G}\phi),$$

y usando que

$$\mathcal{F}_s \mathcal{N}(\mathcal{G}\phi) = \frac{i}{2t} e^{-i\gamma t \langle p \rangle} \mathbf{E} \chi(p, t) + \frac{1}{t} \Lambda(t, p) + \mathbf{R},$$

llegamos a

$$\begin{aligned} \partial_t \chi &= \frac{i}{2t} \langle p \rangle^{-1} \mathbf{E}(p; \chi(p, t)) \chi(p, t) + \\ &+ e^{i\gamma \langle p \rangle t} \langle p \rangle^{-1} \Lambda(t, p; \chi(p, t)) + \langle p \rangle^{1/2} e^{i\gamma \langle p \rangle t} \mathbf{R} \end{aligned}$$

donde $\chi(p, t) := \langle p \rangle^{3/2} \mathcal{F}_s \phi(p, t)$.

Lema

Supongamos que $\chi^0 \in L^\infty$ es tal que $\|\chi^0\|_\infty = \varepsilon$. Entonces existe un $\varepsilon_0 > 0$ tal que para todo $0 < \varepsilon < \varepsilon_0$ el problema inicial

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{d\chi}{dt} = \frac{i}{2t} \langle p \rangle^{-1} \mathbf{E}(p; \chi(p)) (\chi(p)) + \\ + \langle p \rangle^{-1} e^{i\gamma t \langle p \rangle} \Lambda(t, p; \chi(p)) + \langle p \rangle^{1/2} \mathbf{R}, \\ \chi(1, p) = \chi^0, \end{array} \right.$$

tiene una única solución $\chi \in C([1, \infty); L^\infty(\langle p \rangle \leq t^{2\sigma}))$, que satisface

$$\sup_{\langle p \rangle \leq t^{2\sigma}} |\chi(p)| \leq C\varepsilon$$

uniformemente en t .

Usando el lema anterior concluimos que

$$\sup_{\langle p \rangle \leq t^{2\sigma}} \left| \langle p \rangle^{3/2} \mathcal{F}_s \phi(p, t) \right| \leq C\varepsilon.$$

En el caso $\langle p \rangle \geq t^{2\sigma}$, por el teorema de Sobolev tenemos

$$\begin{aligned} \sup_{\langle p \rangle \geq t^{2\sigma}} \left| \langle p \rangle^{\frac{3}{2}} \mathcal{F}_s \phi \right| &= \langle t \rangle^{-\sigma} \sup_{\langle p \rangle \geq t^{2\sigma}} \left| \langle p \rangle^2 \mathcal{F}_s \phi \right| \\ &\leq C \langle t \rangle^{-\sigma} \|\mathcal{F}_s \phi\|_{\mathcal{H}^{1,2}}. \end{aligned}$$

Si $\|\mathcal{F}_s \phi\|_{\mathcal{H}^{1,2}} \leq C\varepsilon \langle t \rangle^\sigma$, obtenemos la estimación

$$\sup_{\langle p \rangle \geq t^{2\sigma}} \left| \langle p \rangle^{\frac{3}{2}} \mathcal{F}_s \phi \right| \leq C\varepsilon.$$

Por lo tanto,

$$\left| \langle p \rangle^{\frac{3}{2}} \mathcal{F}_s \phi \right| \leq C\varepsilon$$

para todo $p \geq 0$.

Mostremos ahora que

$$\|\mathcal{F}_s \phi\|_{\mathcal{H}^{1,2}} \leq C\varepsilon \langle t \rangle^\sigma. \quad (2)$$

Notemos

$$\|\mathcal{F}_s \phi\|_{\mathcal{H}^{1,2}} = \|\mathcal{J}u\|_{\mathcal{H}^2} + \|u\|_{\mathcal{H}^2}.$$

Entonces, (2) se sigue de las estimaciones

$$\|\mathcal{J}u\|_{\mathcal{H}^2} \leq C\varepsilon \langle t \rangle^\sigma$$

y

$$\|u\|_{\mathcal{H}^2} \leq C\varepsilon \langle t \rangle^\sigma.$$

Para probar las últimas dos desigualdades regresamos a la representación integral de la solución u

$$u = \mathcal{G}(t)\phi_0 + \int_0^t \mathcal{G}(t - \tau)\mathcal{N}(u)d\tau,$$

donde

$$\phi_0(x, t) = u_0 + \sqrt{\frac{2}{\pi}} \mathcal{F}_s \frac{p}{\langle p \rangle} \int_0^t e^{i\gamma(p)\tau} \frac{i}{2} \mathbf{C}h(\tau) d\tau.$$

La estimación

$$\|u\|_{\mathcal{H}^2} \leq C\varepsilon \langle t \rangle^\sigma$$

se sigue de

$$\|\mathcal{G}(t)\phi_0\|_{\mathcal{H}^2} \leq C (\|h\|_{\mathcal{H}^{1,1}} + \|u_0\|_{\mathcal{H}^2}), \quad (3)$$

$$\begin{aligned} & \left\| \int_0^t \mathcal{G}(t-\tau) \langle \partial_x \rangle^{-1} \mathcal{N}(u) d\tau \right\|_{\mathcal{H}^2} \\ & \leq C \|h\|_{\mathcal{H}^{1,1}}^3 + C \int_0^t \|u\|_\infty^2 \|u\|_{\mathcal{H}^1} d\tau. \end{aligned} \quad (4)$$

y la suposición $\|u\|_{\mathbf{X}_T} = \sqrt{\varepsilon}$.

Note que la condición de compatibilidad $\psi_0(0) = h(0)$ aparece en la prueba de (3), ya que se usa

$$\|\mathcal{G}(t)\phi\|_{\mathcal{H}^2} \leq \|\phi\|_{\mathcal{H}^2},$$

lo que es cierto si $\phi(0) = 0$.

Para mostrar

$$\|\mathcal{J}u\|_{\mathcal{H}^2} \leq C\varepsilon \langle t \rangle^\sigma,$$

multiplicamos la representación integral de u por \mathcal{J} para obtener

$$\mathcal{J}u = \mathcal{J}\mathcal{G}(t)\phi_0 + \mathcal{J}\int_0^t \mathcal{G}(t-\tau) \langle \partial_x \rangle^{-1} \mathcal{N}(u) d\tau.$$

Entonces usamos

$$\|\mathcal{J}\mathcal{G}\phi_0\|_{\mathcal{H}^2} \leq C \|u_0\|_{\mathcal{H}^{2,1}} + C \|h\|_{\mathcal{H}^{1,2}},$$

y

$$\begin{aligned} & \left\| \mathcal{J} \int_0^t \mathcal{G}(t-\tau) \langle \partial_x \rangle^{-1} \mathcal{N}(u) d\tau \right\|_{\mathcal{H}^2} \\ & \leq C \int_0^t \|u\|_\infty^2 (\|\mathcal{N}(u)\|_{L^{2,1}} + \|\partial_\tau u\| + \|\mathcal{J}u\|_{\mathcal{H}^2} \\ & \quad + \|u\|_{\mathcal{H}^1} + \|h\|_{\mathcal{H}^{1,1}} + \|h\|_{\mathcal{H}^1}) d\tau \\ & + \|h\|_{\mathcal{H}^{1,1}}^3 + \|u_0\|_{\mathcal{H}^{1,1}}^3 + \|u\|_\infty^2 \|u\|_{\mathcal{H}^{1,1}} + t \|u\|_\infty^2 \|u\|_{\mathcal{H}^1}. \end{aligned} \tag{5}$$

Observando que

$$\|\mathcal{N}(u)\|_{L^{2,1}} \leq C \|u\|_{\infty}^2 (\|\partial_t u\|_{L^{2,1}} + \|u\|_{\mathcal{H}^{1,1}}),$$

$$\|\partial_t u\|_{L^{2,1}} \leq C \left(\|u\|_{L^{2,1}} + \|h\|_{\infty} + \|u\|_{\infty}^2 \|u\|_{\mathcal{H}^{1,1}} \right),$$

y recordando que $\|u\|_{\mathbf{X}_T} = \sqrt{\varepsilon}$, llegamos a

$$\|\mathcal{J}u\|_{\mathcal{H}^2} \leq C\varepsilon \langle t \rangle^{\sigma}.$$

Finalmente de las relaciones $xu = \mathcal{J}u - it\gamma\partial_x \frac{1}{\langle \partial_x \rangle} u$,

$$\|u\|_{\mathcal{H}^2} \leq C\varepsilon \langle t \rangle^\sigma,$$

$$\|\mathcal{J}u\|_{\mathcal{H}^2} \leq C\varepsilon \langle t \rangle^\sigma$$

y $\|u\|_{\mathbf{x}_T} = \sqrt{\varepsilon}$, se sigue que

$$\|u\|_{\mathcal{H}^{2,1}} \leq C\varepsilon \langle t \rangle^{1+\sigma}.$$

Usando la última desigualdad junto a

$$\|u(t)\|_\infty \leq C\varepsilon \langle t \rangle^{-\frac{1}{2}}, \quad \|u\|_{\mathcal{H}^2} \leq C\varepsilon \langle t \rangle^\sigma,$$

y

$$\|\mathcal{J}u\|_{\mathcal{H}^2} \leq C\varepsilon \langle t \rangle^\sigma,$$

vemos que

$$\|u\|_{\mathbf{x}_T} = \sup_{t \in [0, T]} \langle t \rangle^{-\sigma} (\|\mathcal{J}u\|_{\mathcal{H}^2} + \|u\|_{\mathcal{H}^2} + \langle t \rangle^{-1} \|u\|_{\mathcal{H}^{2,1}} + \langle t \rangle^{\frac{1}{2}+\sigma} \|u\|_\infty) \leq C\varepsilon < \sqrt{\varepsilon},$$

para $\varepsilon > 0$ suficientemente pequeño, lo que contradice la suposición $\|u\|_{\mathbf{x}_T} = \sqrt{\varepsilon}$.

Consideremos el problema IBV para la ecuación lineal de Dirac

$$\left\{ \begin{array}{l} i(\partial_t + \alpha\partial_x)\psi + \beta\psi = g(x, t), \quad x > 0, t > 0, \\ \psi(x, 0) = \psi_0(x), \quad x > 0, \\ \psi(0, t) = h(t), \quad t > 0. \end{array} \right.$$

Aplicando el operador $\mathcal{D}_- := -i\partial_t + i\alpha\partial_x + \beta$ a la ecuación de Dirac

$$i(\partial_t + \alpha\partial_x)\psi + \beta\psi = g(x, t)$$

obtenemos

$$(\partial_t^2 - \partial_x^2 + I)\psi = f(x, t).$$

Entonces tenemos el siguiente problema IBV

$$\begin{cases} \psi_{tt} - \psi_{xx} + \psi = f(x, t), & t > 0, x > 0, \\ \psi(x, 0) = \psi_0(x), \quad \psi_t(x, 0) = \psi_1(x), & x > 0, \\ \psi(0, t) = h(t), & t > 0, \end{cases}$$

donde $\psi_1(x) := -\alpha\psi_0'(x) + i\beta\psi_0(x) - ig(x, 0)$.

Aplicando la transformada de Laplace espacial y temporal a la ecuación

$$\psi_{tt} - \psi_{xx} + \psi = f(x, t)$$

obtenemos para $\operatorname{Re} p > 0$, $\operatorname{Re} \xi > 0$,

$$\begin{aligned} \widehat{\widehat{\psi}}(p, \xi) &= \frac{1}{\xi^2 + 1 - p^2} \\ &\times \left(-p\widehat{\psi}(0, \xi) - \widehat{\psi}_x(0, \xi) + \widehat{f}(p, \xi) + \xi\widehat{\psi}_0(p) + \widehat{\psi}_1(p) \right). \end{aligned}$$

Aquí las funciones $\widehat{\widehat{\psi}}(p, \xi)$, $\widehat{\psi}(0, \xi)$, $\widehat{\psi}_x(0, \xi)$, $\widehat{f}(p, \xi)$, $\widehat{\psi}_0(p)$ y $\widehat{\psi}_1(p)$ son las transformadas de Laplace de $\psi(x, t)$, $\psi(0, t)$, $\psi_x(0, t)$, $f(x, t)$, $\psi_0(x)$ y $v(x)$, respectivamente.

Como el lado izquierdo es analítico para $\operatorname{Re} p > 0$, $\operatorname{Re} \zeta > 0$ y la función $\frac{1}{\zeta^2 + 1 - p^2}$ tiene un polo en el punto $p = \langle \zeta \rangle$ llegamos a la condición

$$\begin{aligned}
 -\langle \zeta \rangle \widehat{\psi}(0, \zeta) - \widehat{\psi}_x(0, \zeta) + \widehat{f}(\langle \zeta \rangle, \zeta) \\
 + \zeta \widehat{\psi}_0(\langle \zeta \rangle) + \widehat{\psi}_1(\langle \zeta \rangle) = 0.
 \end{aligned}$$

Entonces, como $\psi(0, t) = h(t)$,

$$\widehat{\psi}_x(0, \zeta) = \widehat{f}(\langle \zeta \rangle, \zeta) + \zeta \widehat{\psi}_0(\langle \zeta \rangle) + \widehat{\psi}_1(\langle \zeta \rangle) - \langle \zeta \rangle \widehat{h}(\zeta).$$

Sustituyendo

$$\widehat{\psi}_x(0, \xi) = \widehat{f}(\langle \xi \rangle, \xi) + \xi \widehat{\psi}_0(\langle \xi \rangle) + \widehat{\psi}_1(\langle \xi \rangle) - \langle \xi \rangle \widehat{h}(\xi).$$

en

$$\widehat{\psi}(p, \xi) = \frac{1}{\xi^2 + 1 - p^2} \\ \times \left(-p \widehat{\psi}(0, \xi) - \widehat{\psi}_x(0, \xi) + \widehat{f}(p, \xi) + \xi \widehat{\psi}_0(p) + \widehat{\psi}_1(p) \right)$$

y tomando la transformada de Laplace inversa obtenemos

$$\psi(x, t) = \int_0^{\infty} (G_t(x, y, t) \psi_0(y) + G(x, y, t) v(y)) dy \\ + \int_0^t \left(G_y(x, 0, t - \tau) h(\tau) + \int_0^{\infty} dy f(y, \tau) G(x, y, t - \tau) \right) d\tau,$$

donde

$$G(x, y, t) := \\ = \frac{1}{4\pi^2} \int_{-i\infty+\varepsilon}^{i\infty+\varepsilon} d\zeta^x e^{\zeta^x t} \int_{-i\infty}^{i\infty} e^{p x} \frac{1}{\zeta^2 + 1 - p^2} \left(e^{-\langle \zeta \rangle y} - e^{-p y} \right) dp, \quad \varepsilon > 0.$$

Se puede mostrar que

$$G(x, y, t) = \sqrt{\frac{2}{\pi}} \mathcal{F}_s \frac{\sin \langle p \rangle t}{\langle p \rangle} \sin p y.$$

Usando la expresión $G(x, y, t) = \sqrt{\frac{2}{\pi}} \mathcal{F}_s \frac{\sin\langle p \rangle t}{\langle p \rangle} \sin py$ llegamos a

$$\begin{aligned} \psi(x, t) &= \mathcal{F}_s \cos \langle p \rangle t \mathcal{F}_s \psi_0 + \mathcal{F}_s \frac{\sin\langle p \rangle t}{\langle p \rangle} \mathcal{F}_s v \\ &+ \int_0^t \mathcal{F}_s \frac{\sin\langle p \rangle (t-\tau)}{\langle p \rangle} \mathcal{F}_s f(p, \tau) d\tau + \sqrt{\frac{2}{\pi}} \int_0^t \mathcal{F}_s \frac{p \sin\langle p \rangle (t-\tau)}{\langle p \rangle} h(\tau) d\tau. \end{aligned}$$

Recordemos que la solución u del problema

$$\begin{cases} (I_4 \partial_t + i\gamma \langle \partial_x \rangle) u = f(x, t), & t > 0, x > 0, \\ u(x, 0) = u_0, & x > 0, \\ u(0, t) = \frac{1}{2} \mathbf{B}h(t), & t > 0, \end{cases}$$

está relacionado a ψ por

$$u = \frac{1}{2} \left(\mathbf{B}\psi + i\mathbf{C} \left(\langle \partial_x \rangle^{-1} \partial_t \psi \right) \right).$$

Introduciendo la expresión para $\psi(x, t)$ en la última igualdad obtenemos

$$u = \mathcal{G}(t)\phi_0 + \int_0^t \mathcal{G}(t - \tau) \mathcal{N}(u) d\tau.$$

con

$$\phi_0(x, t) = u_0 + \sqrt{\frac{2}{\pi}} \mathcal{F}_s \frac{p}{\langle p \rangle} \int_0^t e^{i\gamma \langle p \rangle \tau} \frac{i}{2} \mathbf{C}h(\tau) d\tau.$$

donde

$$\mathcal{G}(t)\phi = \mathcal{F}_s e^{-i\gamma \langle p \rangle t} \mathcal{F}_s \phi.$$